

Università degli studi di Padova

---

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELL'INFORMAZIONE  
Corso di laurea in Ingegneria dell'Informazione

Elaborato finale

Solutore numerico per le linee di trasmissione

*Candidato:*  
Luca Bonaventura  
Matricola 1216534

*Relatore:*  
Prof. Marco Santagiustina



# Indice

<b>1</b>	<b>Introduzione</b>	<b>1</b>
1.1	Linee di trasmissione . . . . .	1
1.2	Obiettivi del programma . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Operazioni preliminari per l'utilizzo</b>	<b>3</b>
2.1	Installazione dell'applicazione . . . . .	3
2.2	L'interfaccia grafica . . . . .	4
<b>3</b>	<b>L'implementazione del software</b>	<b>6</b>
3.1	Calcolo di tensioni e correnti . . . . .	6
3.1.1	I grafici . . . . .	6
3.1.2	Parametri utili mostrati . . . . .	7
3.2	Progettazione di adattatori di impedenza . . . . .	8
3.2.1	Adattatore a quarto di lunghezza d'onda . . . . .	8
3.2.2	Adattatore a singolo stub . . . . .	9
3.2.3	Adattatore a doppio STUB . . . . .	10
<b>4</b>	<b>Dimostrazioni dei risultati</b>	<b>13</b>
4.1	Adattatore a quarto di lunghezza d'onda . . . . .	13
4.2	Adattatore a singolo STUB . . . . .	14
4.3	Adattatore a doppio STUB . . . . .	16
<b>5</b>	<b>Conclusioni</b>	<b>20</b>
<b>A</b>	<b>Il codice</b>	<b>21</b>

# Elenco delle figure

1.1	Schema di una linea di trasmissione . . . . .	1
2.1	Installazione guidata dell'applicazione . . . . .	3
2.2	Funzionalità principali dell'applicazione . . . . .	4
3.1	Modulo della tensione lungo la linea con $Z_c = 50\Omega$ e $Z_L = 75 + j75\Omega$	6
3.2	Fase della tensione lungo la linea con $Z_c = 50\Omega$ e $Z_L = 75 + j75\Omega$ . .	7
3.3	Coefficiente di riflessione e SWR mostrati lungo la linea con $Z_c = 50\Omega$ e $Z_L = 75 + j75\Omega$ . . . . .	7
3.4	Esempio di dimensionamento dell'adattatore a singolo stub . . . . .	9
4.1	Linea di trasmissione con adattatore a quarto di lunghezza d'onda . .	13
4.2	Linea di trasmissione con adattatore a singolo STUB . . . . .	15
4.3	Linea di trasmissione con adattatore a doppio STUB . . . . .	16
4.4	Adattamento a doppio STUB con $d_1 = 0$ e $d_2 = \lambda/8$ tramite carta di Smith . . . . .	19



# Capitolo 1

## Introduzione

Il modello di linea di trasmissione è fondamentale per la progettazione di sistemi di comunicazione. Esso è infatti usato per sfruttare al meglio una linea, permettendo di minimizzare fenomeni di riflessione dell'onda elettromagnetica all'interno della linea. Lo scopo della tesi è quello di illustrare il funzionamento del simulatore sviluppato per analizzare questo tipo di dinamiche. In dettaglio lo scopo del programma è quello di risolvere linee di trasmissione, per trovare in modo rapido e preciso come si propaga l'onda elettromagnetica all'interno della linea di trasmissione, oltre a trovare parametri di dimensionamento ideale di vari adattatori di impedenza. Il modello usato è quello di linea senza perdite, ed il programma è sviluppato tramite un applicativo Matlab. Verrà qui data una breve descrizione del modello usato e poi delle caratteristiche del programma.

### 1.1 Linee di trasmissione

In generale si modella una linea bifilare nel seguente modo (figura 1.1):

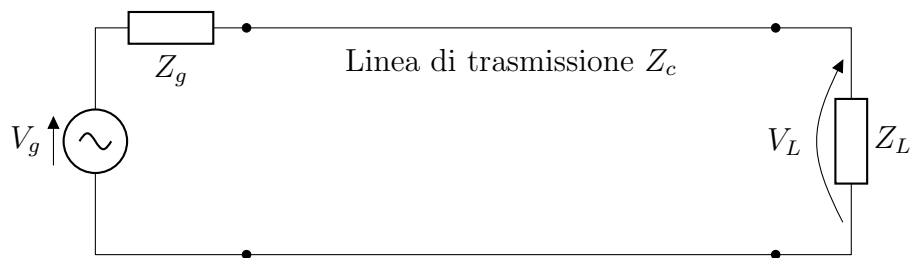


Figura 1.1: Schema di una linea di trasmissione

Il programma considera una linea senza perdite, con costante di fase  $\gamma = j\beta$  con  $\beta \in \Re$  ed impedenza caratteristica  $Z_c \in \Re$ . Su questa ipotesi la soluzione delle

equazioni d'onda di tensione e corrente è:

$$V(-l) = V_+ e^{j\beta l} + V_- e^{-j\beta l} = V_+ (e^{j\beta l} + \Gamma e^{-j\beta l}) \quad (1.1)$$

$$I(-l) = \frac{V_+}{Z_c} e^{j\beta l} - \frac{V_-}{Z_c} e^{-j\beta l} = \frac{V_+}{Z_c} (e^{j\beta l} - \Gamma e^{-j\beta l}) \quad (1.2)$$

dove abbiamo definito il coefficiente di riflessione  $\Gamma = \frac{V_-}{V_+} = \frac{Z_L - Z_c}{Z_L + Z_c}$  e  $-l$  è la distanza del punto della linea dal carico.

Per l'impedenza d'ingresso  $Z_{in}$ , definita come rapporto tra la tensione d'ingresso e la corrente d'ingresso, si trova:

$$Z_{in}(-l) = \frac{V_{in}}{I_{in}} = Z_c \frac{1 + \Gamma e^{-2j\beta l}}{1 - \Gamma e^{-2j\beta l}} \quad (1.3)$$

Tramite semplici passaggi algebrici si trova:

$$Z(-l) = Z_c \frac{Z_L + jZ_c \tan(\beta l)}{Z_c + jZ_L \tan(\beta l)} \quad (1.4)$$

Si partirà da questi risultati per la dimostrazione delle relazioni sugli adattatori del capitolo 4.

## 1.2 Obiettivi del programma

Specificati i parametri di una linea, il programma è in grado di risolvere problemi relativi alle linee di trasmissione. In particolare l'applicativo può mostrare l'andamento nello spazio di parametri come la tensione in modulo e fase (ved. cap. 2.2 per tutte le funzionalità), oltre a calcolare parametri come la lunghezza d'onda, il coefficiente di riflessione, ecc. L'applicazione è inoltre utile per dimensionare alcuni tra i sistemi di adattamento più diffusi, quali l'adattatore a quarto d'onda e lo STUB.

# Capitolo 2

## Operazioni preliminari per l'utilizzo

### 2.1 Installazione dell'applicazione

Il modo più veloce per poter usare l'applicazione è copiare il codice su Matlab (il codice è riportato nell'appendice A). Questa strategia necessita naturalmente di avere a disposizione Matlab, programma non molto diffuso fuori dall'ambito accademico per il costo delle licenze. Per ovviare a questo problema è stata prodotta una versione "stand alone" dell'applicazione. Con questa strategia è sufficiente cliccare sull'eseguibile e seguire l'installazione guidata per poter installare il programma. Per poter ricevere il file eseguibile è sufficiente scrivere una mail a [luca.bonaventura\(at\)studenti.unipd.it](mailto:luca.bonaventura@studenti.unipd.it)

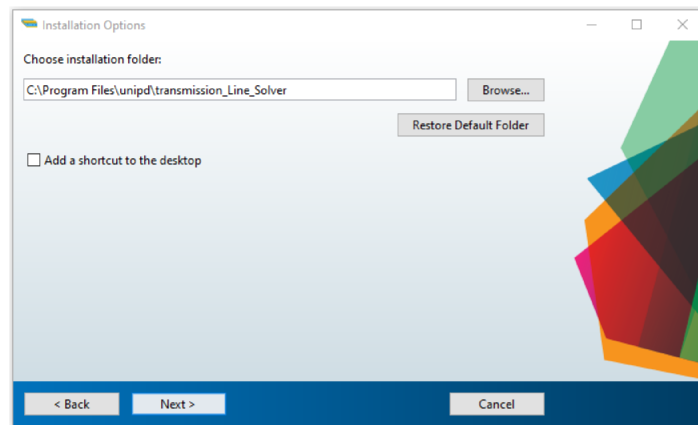


Figura 2.1: Installazione guidata dell'applicazione



## 2.2 L'interfaccia grafica

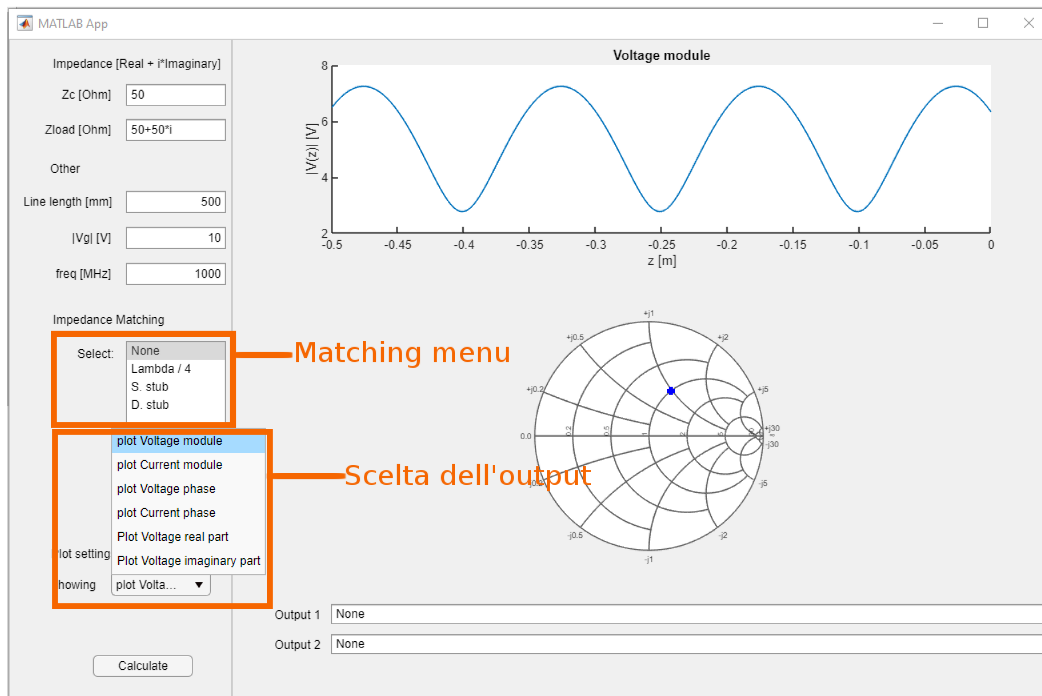


Figura 2.2: Funzionalità principali dell'applicazione

Aprendo il programma viene mostrata la finestra di figura (2.2), che si suddivide in due parti: la sezione di sinistra è dedicata all'inserimento dei parametri della linea e di ciò che si vuole visualizzare, mentre quella di destra all'output.

Nella parte di sinistra è possibile inserire:

- $Z_c$  → per settare l'impedenza caratteristica della linea;
- $Z_{load}$  → per settare l'impedenza del carico della linea;
- Line length → per indicare la lunghezza della linea;
- $V_g$  → per settare il modulo della tensione del generatore collegato alla linea;
- freq → per settare la frequenza dell'onda trasmessa nella linea;
- Impedance Matching → per scegliere il tipo di adattatore d'impedenza da inserire nella linea;
- Plot settings → per scegliere quale grandezza visualizzare nel grafico.

Sulla destra è invece possibile visualizzare:

- Il grafico della grandezza scelta per la visualizzazione. Si noti che l'asse delle ascisse rappresenta la posizione nella linea. In  $z = 0$  è collegato il carico, mentre in  $z = -l$  è collegato il generatore;
- La carta di Smith con la posizione dell'impedenza normalizzata del carico;
- Due campi con l'output di tipo testuale, dove vengono mostrati:
  - La lunghezza d'onda dell'onda trasmessa nella linea, solo quando viene cambiato il valore della frequenza;
  - Il rapporto d'onda stazionaria SWR, solo quando viene cambiato il valore dell'impedenza caratteristica o di quella del carico;
  - Il tipo di adattamento scelto, solo quando viene cambiata la selezione;
  - I parametri dei dimensionamenti dell'adattatore scelto. Gli adattatori a singolo e a doppio STUB hanno ciascuno due soluzioni distinte per adattare la linea, quindi vengono visualizzate entrambe. Il primo viene stampato su Output 1 mentre il secondo su Output 2.

# Capitolo 3

## L'implementazione del software

Vengono qui presentate le formule usate per produrre l'output.

### 3.1 Calcolo di tensioni e correnti

#### 3.1.1 I grafici

In questa sezione verranno presentati i parametri che si possono visualizzare nel grafico. Le funzioni usate in questo capitolo derivano direttamente dalle equazioni del telegrafo 1.1 e 1.2 presentate nel paragrafo 1.1.

- Selezionando "plot Voltage module" è possibile visualizzare il modulo della tensione  $|V(z)|$ . Il codice Matlab della funzione è il seguente:

$$V = \text{abs}(V0p .* (\exp(-1j * \text{beta} .* z) + (\text{gamma} * \exp(1j * \text{beta} .* z))))$$

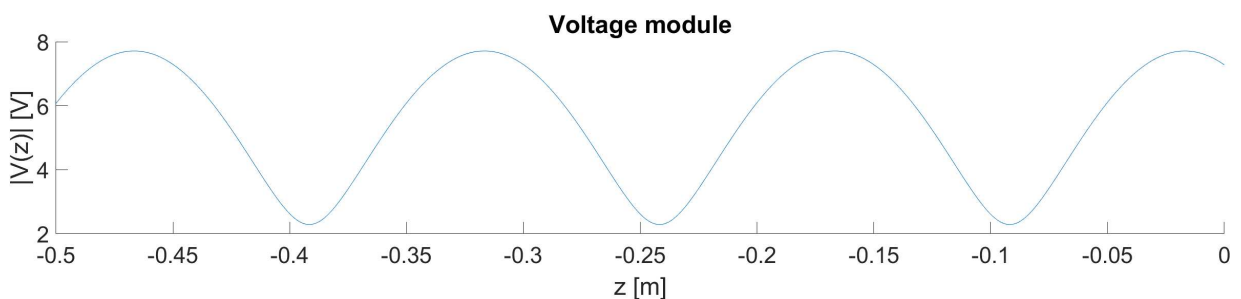


Figura 3.1: Modulo della tensione lungo la linea con  $Z_c = 50\Omega$  e  $Z_L = 75 + j75\Omega$

- Selezionando "plot Current module" è possibile visualizzare il modulo della corrente  $|I(z)|$ . Il codice Matlab della funzione è il seguente:

$$I = \text{abs}(V0p / Zc .* (\exp(-j * \text{beta} .* z) - (\text{gamma} * \exp(j * \text{beta} .* z))))$$

- Selezionando "plot Voltage phase" è possibile visualizzare la fase della tensione  $\angle V(z)$ . Il codice Matlab della funzione è il seguente:

```
V=angle(V0p.*(exp(-j*beta.*z)+(gamma*exp(j*beta.*z))))
```

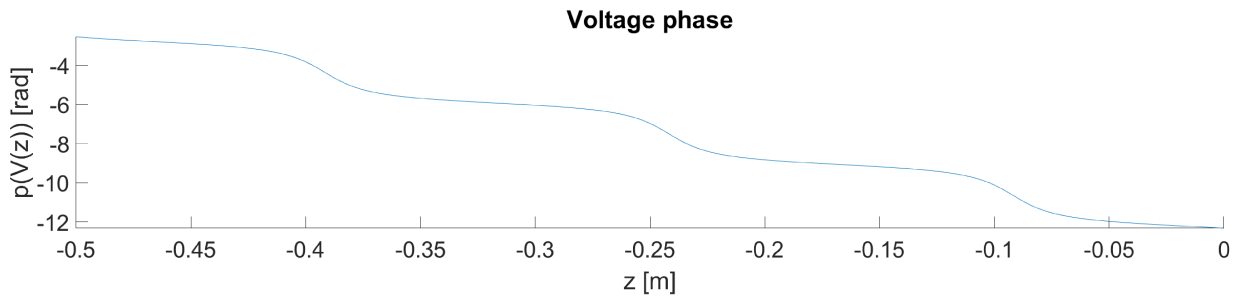


Figura 3.2: Fase della tensione lungo la linea con  $Z_c = 50\Omega$  e  $Z_L = 75 + j75\Omega$

- Selezionando "plot Current phase" è possibile visualizzare la fase della corrente  $\angle I(z)$ . Il codice Matlab della funzione è il seguente:

```
I=angle(V0p/Zc.*(exp(-j*beta.*z)-(gamma*exp(j*beta.*z)))
```

### 3.1.2 Parametri utili mostrati

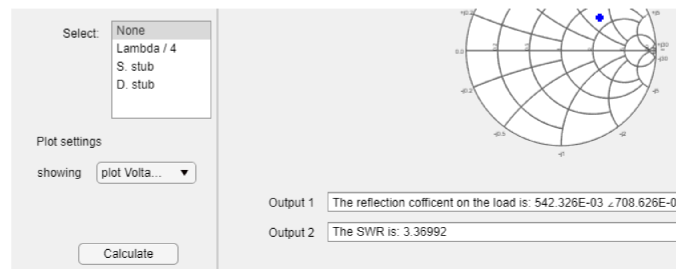


Figura 3.3: Coefficiente di riflessione e SWR mostrati lungo la linea con  $Z_c = 50\Omega$  e  $Z_L = 75 + j75\Omega$

Come detto in precedenza, ogni volta che vengono modificati dei parametri della linea vengono mostrati in output alcuni parametri, che vengono qui descritti in dettaglio:

- Quando viene cambiato il valore della frequenza viene automaticamente calcolata la lunghezza d'onda dell'onda trasmessa nella linea, secondo la relazione:

$$\lambda = \frac{u_p}{f} = \frac{c}{f \sqrt{\epsilon_r}} \quad (3.1)$$

dove solitamente la permittività relativa  $\epsilon_r = 1$ . La funzione Matlab usata è:

```
lambda=physconst('LightSpeed')/f*1/sqrt(epsilon_r)
```

Si noti che il valore di  $\epsilon_r$  è impostato di default a 1 ma può essere modificato all'interno del codice tra le costanti del programma.

- Il coefficiente di riflessione, mostrato solo quando viene cambiato il valore o dell'impedenza caratteristica o di quella del carico, viene calcolato tramite:

$$\Gamma = \frac{V_-}{V_+} = \frac{Z_L - Z_c}{Z_L + Z_c} \quad (3.2)$$

La funzione Matlab usata è:

```
gamma = z2gamma(Zl, Zc)
```

Assieme al coefficiente di riflessione viene anche mostrato il rapporto d'onda stazionaria (SWR):

$$S = \frac{|V_{max}|}{|V_{min}|} = \frac{1 + |\Gamma|}{1 - |\Gamma|} \quad (3.3)$$

- Il tipo di adattamento scelto, solo quando viene cambiata la selezione;
- I parametri dei dimensionamenti dell'adattatore scelto. Gli adattatori a singolo e a doppio STUB hanno ciascuno due soluzioni distinte per adattare la linea, quindi vengono visualizzate entrambe. Il primo viene stampato su Output 1 mentre il secondo su Output 2 (ved. 3.2).

## 3.2 Progettazione di adattatori di impedenza

Viene qui descritto come il software calcola il dimensionamento degli adattamenti, la dimostrazione dei risultati usati è riportata nel capitolo successivo.

### 3.2.1 Adattatore a quarto di lunghezza d'onda

In questo caso per adattare la linea usiamo un tratto di linea di una precisa impedenza  $Z'_c$  posto a distanza  $l'$  dal carico. L'impedenza del tratto di linea dovrà essere:

$$Z'_c = \frac{Z_c^2}{Z_{in}} = Z_c \sqrt{S} \quad (3.4)$$

Mentre la distanza dal carico in cui porlo sarà:

$$l'_1 = -\frac{\angle \Gamma}{2\beta} + a \frac{\pi}{2\beta} \quad (3.5)$$

con  $a \in \mathbb{N}$  e  $a$  t.c.  $l'_1 \geq 0$ . Il codice della funzione è:

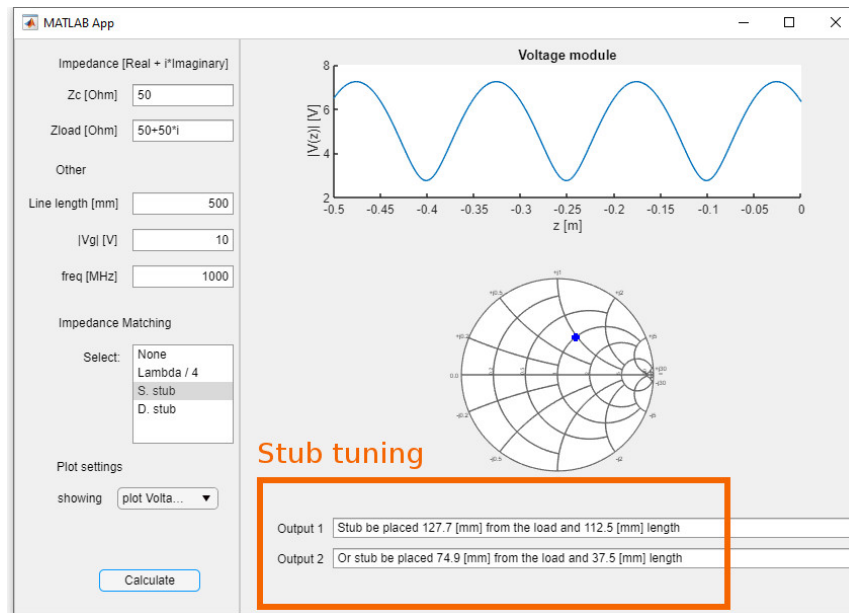


Figura 3.4: Esempio di dimensionamento dell'adattatore a singolo stub

```

dist1=angle(gamma)/(2*beta); %In meter, dist from the
    first maximum
if(dist1<0)
    dist1=dist1+lambda/2;
end
S=(1+abs(gamma))/(1-abs(gamma)); %ROS
Zc21=Zc*sqrt(S); %In the maximum of voltage
    
```

### 3.2.2 Adattatore a singolo stub

Nell'adattatore a singolo STUB aggiungiamo un tratto di linea di impedenza  $Z_c$  di una precisa lunghezza  $l'$ , collegato in parallelo a distanza  $d$  dal carico. La relazione per trovare questi valori è:

$$l' = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( -\frac{1}{\Im m(y(-d))} \right) + N \cdot \frac{\lambda}{2} \quad (3.6)$$

$$d = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \frac{2b \pm \sqrt{4b^2 - 4(b^2 + a^2 - a) \cdot (1 - a)}}{2 \cdot (b^2 + a^2 - a)} + N \cdot \frac{\lambda}{2} \quad (3.7)$$

dove  $N \in \mathbb{N}$  e  $N$  è t.c.  $d \geq 0$ , mentre  $a = \Re e(y(-d))$  e  $b = \Im m(y(-d))$ .

La funzione é:

```

a=real(Zc/Zl);
b=imag(Zc/Zl);
    
```

```

y1=Zc/Z1;      %load ammetance
d1=0;
if(real(Zc/Z1) ~= 1 && real(Z1/Zc) ~= 1)
    d1=1/beta*atan((2*b+sqrt(4*b^2-4*(b^2+a^2-a)*(1-a)
        ) )/(2*(b^2+a^2-a)));
end
if(real(Zc/Z1) ~= 1 && real(Z1/Zc) == 1)
    d1=lambda/4+lambda*0.176;
end
if(d1<0)
    d1=d1+lambda/2;
end
%distance from the first point with RE{Y(l11)}=RE{Yc} [m]
b1=imag((y1+1i*tan(beta*d1))/(1+1i*tan(beta*d1)*y1));
bstub1=-b1; %ammetance that the STUB must create
l1=1/beta*atan(-1/bstub1);
if(l1<0)
    l1=l1+lambda/2;
end

```

### 3.2.3 Adattatore a doppio STUB

In quest'ultimo adattatore sfruttiamo due linee di impedenza  $Z_c$  collegate in parallelo a distanza dal carico fissata a priori. Le distanze a cui porre gli STUB possono essere modificate a piacimento all'interno del codice, si noti che  $d_1$  è la distanza tra carico e primo STUB, mentre  $d_2$  è la distanza tra primo e secondo STUB. Si noti che solitamente nei casi pratici  $d_1 = 0$  e  $d_2 = \lambda/8, \lambda/4, 3\lambda/8$ , tuttavia le funzioni sono state sviluppate per  $d_1$  e  $d_2$  generici, in modo da essere più generali. Di default l'applicazione ha  $d_1 = 0$  e  $d_2 = \lambda/8$ , tuttavia queste due grandezze possono essere modificate a proprio piacimento agendo nel codice dell'applicazione. Le lunghezze delle linee sono date dalle seguenti relazioni:

$$l_2 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan\left(-\frac{1}{b-b_2}\right) \quad (3.8)$$

$$l_1 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan\left(-\frac{1}{-b_1}\right) \quad (3.9)$$

dove:

$$b_2 = \frac{a_1 \pm \sqrt{a_1(1 + \tan^2(-\beta d_2)) - a_1^2 \tan^2(-\beta d_2)}}{a_1 \tan(-\beta d_2)} \quad (3.10)$$

$$a_1 = \Re(y(-d_1)) \quad (3.11)$$

$$b_1 = \Im\left(\frac{1 + b_2 + j \tan(-\beta d_2)}{1 + j(1 + b_2 \tan(-\beta d_2))}\right) \quad (3.12)$$

$$b = \Im(y(-d_1)) \quad (3.13)$$

Si noti che i nomi delle variabili sono stati scelti in modo da semplificare l'esposizione della dimostrazione in 4.3.

Il codice della funzione è:

```
d1=0;
d2=lambda/8;
y1=Zc/Zl;
yd1=(y1 + 1i*tan(beta*d1) )/(1 + 1i*y1*tan(beta*d1) ); %
    ammettance in d1 [m] from the load
a1=real(yd1);
b=imag(yd1);

tg=tan(beta*(-d2) ); %element for the next formula
delta=a1*(1+tg^2)-a1^2*tg^2;

% Note that y1R1 stand for:
% y          1          R          1
% ^          ^          ^          ^
%am.|STUB close load|righ of the STUB|first sol.

%FIRST SOLUTION
b2=(a1 - sqrt(delta))/(a1*tg); %the imag part of the value
    tha we have to find at the left of the STUB

y2R1=1+1j*b2;
y1L1=(y2R1+1j*tan(-beta*d2))/(1+1j*y2R1*tan(-beta*d2));
b1=imag(y1L1);

bStub11=b1-b; %Ammettance of the stub close to the load
l1R=1/beta*atan(1/(-bStub11));%length of the first STUB
if(l1R<0)
    l1R=l1R+lambda/2;
end
```



### 3.2. PROGETTAZIONE DI ADATTATORI DI IMPEDENZA

---

```
y1L1=a1+1j*b1; %ammittance at the left of the righth STUB,  
    after the STUB toward the load  
y2R1=(y1L1+1j*tan(beta*d2))/(1+1j*y1L1*tan(beta*d2)); %  
    ammittance at the righth of the left STUB, before the  
    STUB toward the load  
  
bStub21=-imag(y2R1);  
l1L=1/beta*atan(1/(-bStub21));%length of the first STUB  
if(l1L<0)  
    l1L=l1L+lambda/2;  
end
```

# Capitolo 4

## Dimostrazioni dei risultati

Si riportano qui le dimostrazioni dei risultati usati per trovare le distanze e le lunghezze degli adattatori presentate nel capitolo precedente.

### 4.1 Adattatore a quarto di lunghezza d'onda

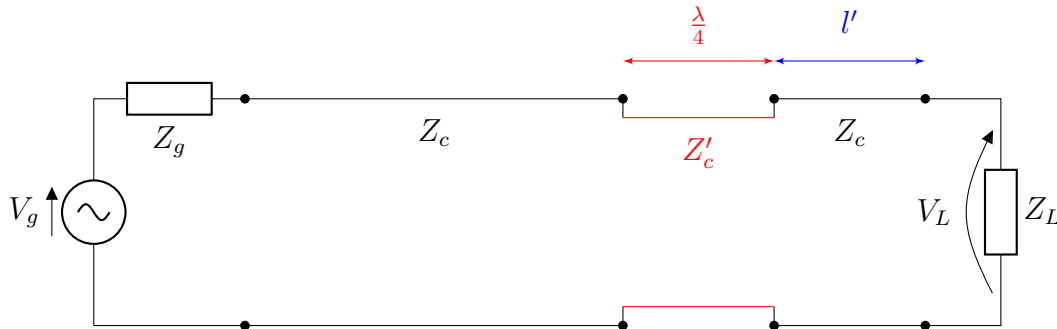


Figura 4.1: Linea di trasmissione con adattatore a quarto di lunghezza d'onda

Questo tipo di adattamento si basa sull'idea di aggiungere un tratto di linea di lunghezza  $\frac{\lambda}{4}$  con impedenza  $Z'_c$  a una certa distanza dal carico  $l'$ .

L'impedenza in un qualsiasi punto della linea a distanza  $l$  dal carico è data da (1.4), quindi possiamo scegliere  $l'$  t.c.  $\Im\mathfrak{m}(Z(-l')) = 0$

Questo si ha quando è massimo o minimo il modulo della tensione; applicando la soluzione dell'equazione d'onda (1.1) si ha:

$$|V(-l)| = |V_+(1 + \Gamma e^{2j\beta l})| \quad (4.1)$$

da cui troviamo:

$$|V(-l')| = \begin{cases} |1 + \Gamma e^{2j\beta l'_1}| & \text{è massimo se } e^{2j\beta l'_1 + j\angle\Gamma} = 1 \implies l'_1 = -\frac{\angle\Gamma}{2\beta} \\ |1 + \Gamma e^{2j\beta l'_2}| & \text{è minimo se } e^{2j\beta l'_2 + j\angle\Gamma} = -1 \implies l'_2 = -\frac{\angle\Gamma}{2\beta} + \frac{\pi}{2\beta} \end{cases} \quad (4.2)$$

Quindi possiamo inserire il tratto di linea a quarto d'onda indifferentemente a distanza  $l'_1$  e  $l'_2$  dal carico.

Procediamo ora a trovare l'impedenza del tratto di linea da aggiungere: sia  $Z_{in}$  l'impedenza a distanza  $l'$  dal carico, aggiungendo l'adattatore si ha:

$$Z^+(-l') = Z'_c \frac{Z_{in} + jZ_c \tan(\beta \frac{\lambda}{4})}{Z_c + jZ_{in} \tan(\beta \frac{\lambda}{4})} \quad (4.3)$$

Ricordando che  $\beta = \frac{2\pi}{\lambda}$  si ha:

$$Z^+(-l') = Z'_c \frac{Z_{in}}{Z_c} \quad (4.4)$$

Siccome vogliamo adattare il carico alla linea, è necessario che  $Z^+(-l') = Z_c$ , allora si trova:

$$Z'_c = \frac{Z_c^2}{Z_{in}} \quad (4.5)$$

□

## 4.2 Adattatore a singolo STUB

L'impedenza in un qualsiasi punto della linea a distanza  $l$  dal carico vale (1.4), quindi, dal momento che l'ammettenza normalizzata vale  $y_{in} = \frac{Z_c}{Z_L}$ , si ricava facilmente:

$$y(-l) = \frac{y_L + j \tan(\beta l)}{1 + jy_L \tan(\beta l)} \quad (4.6)$$

Sostituendo  $y_l = a + jb$  possiamo riscrivere la relazione come:

$$y(-l) = \frac{a + jb + j \tan(\beta l)}{1 + j(a + jb) \tan(\beta l)} \quad (4.7)$$

Separando la parte reale da quella immaginaria:

$$\begin{aligned} y(-l) &= \frac{a + jb + j \tan(\beta l)}{1 - b \tan(\beta l) + ja \tan(\beta l)} \cdot \frac{1 - b \tan(\beta l) - ja \tan(\beta l)}{1 - b \tan(\beta l) - ja \tan(\beta l)} \\ &= \frac{a + ab \tan^2(\beta l)}{1 - 2b \tan(\beta l) + b^2 \tan^2(\beta l) + a^2 \tan^2(\beta l)} \\ &\quad + j \frac{b + \tan(\beta l) - b^2 - b \tan^2(\beta l) - a^2 \tan(\beta l)}{1 - 2b \tan(\beta l) + b^2 \tan^2(\beta l) + a^2 \tan^2(\beta l)} \end{aligned} \quad (4.8)$$

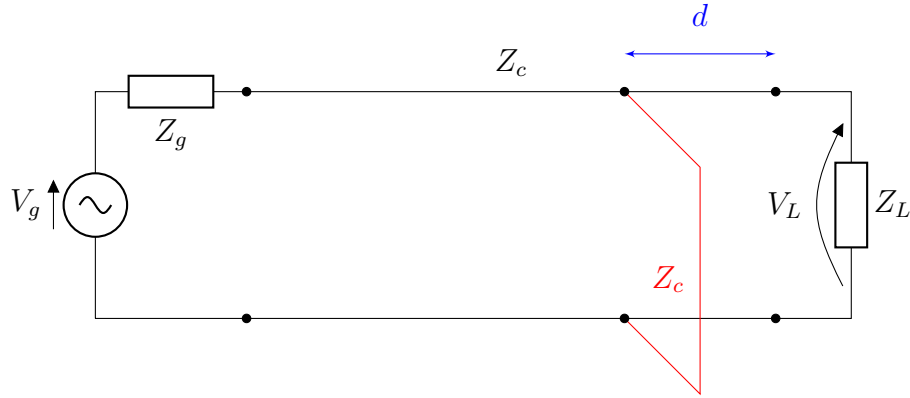


Figura 4.2: Linea di trasmissione con adattatore a singolo STUB

Uno STUB di impedenza  $Z_c$  pari a quella della linea ha ammettenza normalizzata  $y_{STUB} = -j \cdot \frac{1}{\tan(\beta l)}$ . Prendiamo un punto a distanza  $d$  dal carico t.c.  $y(-d) = 1 + jb$  (con  $b \in \Re$ ). Aggiungendo uno STUB in parallelo alla linea, alla distanza  $d$  dal carico, si ha:  $y_{-d} = y_{STUB} + y(-d) = b_{STUB} + 1 + b(-d)$ . Scegliendo la lunghezza dello STUB t.c.  $b_{STUB} = b(-d)$ , si ha  $y_{-d} = 1$ , ovvero la condizione di linea adattata. Il nostro scopo è ora quello di trovare tale  $d$ , ovvero  $l$  t.c.:

$$\frac{a + ab \tan^2(\beta l)}{1 - 2b \tan(\beta l) + b^2 \tan^2(\beta l) + a^2 \tan^2(\beta l)} = 1 \quad (4.9)$$

di conseguenza:

$$\tan^2(\beta l) \cdot (b^2 + a^2 - a) - 2b \tan(\beta l) + 1 - a = 0 \quad (4.10)$$

$$\tan(\beta l) = \frac{2b \pm \sqrt{4b^2 - 4(b^2 + a^2 - a) \cdot (1 - a)}}{2 \cdot (b^2 + a^2 - a)} \quad (4.11)$$

quindi i punti in cui porre lo STUB saranno dati da:

$$d = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \frac{2b \pm \sqrt{4b^2 - 4(b^2 + a^2 - a) \cdot (1 - a)}}{2 \cdot (b^2 + a^2 - a)} + const \cdot \frac{\lambda}{2} \quad (4.12)$$

dove  $\lambda$  è la lunghezza d'onda, mentre  $const \in \mathbb{N}$  e  $const$  è t.c.  $d \geq 0$ .

La lunghezza dello STUB invece deve essere t.c.:

$$y_{STUB} = -j \cdot \frac{1}{\tan(\beta l_1)} = -\Im m(y(-d)) \quad (4.13)$$

dove  $y(-d) = \frac{y_L + j \tan(\beta d)}{1 + j y_L \tan(\beta d)}$ , quindi:

$$l_1 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( -\frac{1}{\Im m(y(-d))} \right) + N \cdot \frac{\lambda}{2} \quad (4.14)$$

In conclusione:

$$\begin{cases} d = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \frac{2b \pm \sqrt{4b^2 - 4(b^2 + a^2 - a) \cdot (1-a)}}{2 \cdot (b^2 + a^2 - a)} + N \cdot \frac{\lambda}{2} \\ l_1 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( -\frac{1}{\Im(y(-d))} \right) \end{cases} \quad (4.15)$$

dove  $N \in \mathbb{N}$ .

□

### 4.3 Adattatore a doppio STUB

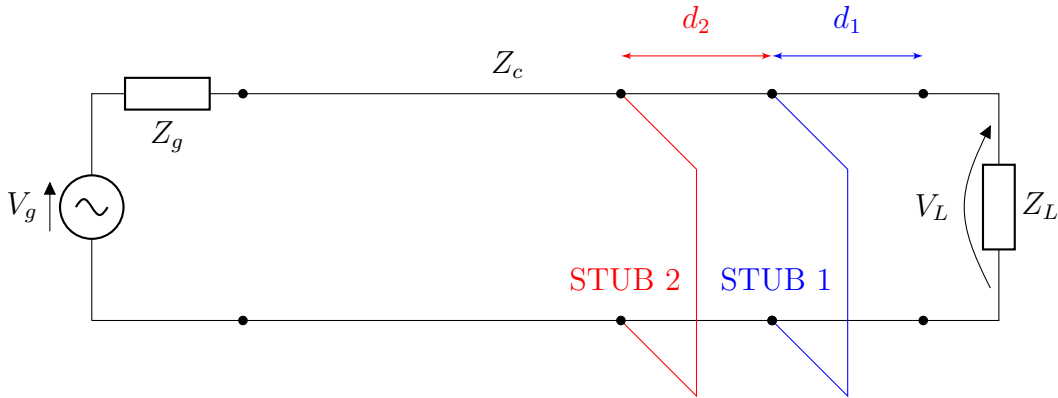


Figura 4.3: Linea di trasmissione con adattatore a doppio STUB

Sia data una linea di trasmissione di ammettenza  $Y_c$  e carico di ammettenza normalizzata  $y_L$  che vogliamo adattare tramite due STUB posti a distanza  $d_1$  e  $d_1 + d_2$  dal carico (ved. figura 4.3), con  $d_1$  e  $d_2$  scelte a priori. Si vuole trovare la lunghezza che dovranno avere i due STUB realizzati tramite cortocircuito tali che rendano la linea adattata.

Si noti che per comprendere meglio la dimostrazione può essere utile seguire i passaggi nella carta di Smith riportata nella figura 4.4.

Chiamiamo  $y_{circ}(0)$  l'insieme dei valori t.c.  $\Re(y(-l)) = 1$  (con  $l$  lunghezza generica). Abbiamo quindi che  $y_{circ}(0) = 1 + jb_2^*$ , con  $b_2 \in \mathfrak{R}$ . Supponendo di spostarci sulla linea a distanza  $d_2$  verso il generatore, chiamiamo l'ammettenza di quel punto  $y_{circ}(+d_2)^\dagger$ . Dalla (4.6) e dalla definizione di  $y_{circ}(0)$  troviamo che:

$$y_{circ}(+d_2) = \frac{y_{circ}(0) + j \tan(-\beta d_2)}{1 + j y_{circ}(0) \tan(-\beta d_2)} = \frac{1 + j(b_2 + \tan(-\beta d_2))}{1 - b_2 \tan(-\beta d_2) + j \tan(-\beta d_2)} \quad (4.16)$$

\* $y_{circ}(0)$  è l'ammettenza che vogliamo avere a distanza  $d_1 + d_2$  dal carico dopo l'adattamento.

† $y_{circ}(+d_2)$  è l'ammettenza che vogliamo avere a distanza  $d_1$  dal carico dopo l'adattamento, ovviamente qui ci stiamo spostando verso il carico, quindi dobbiamo mettere il "+".

Separando la parte immaginaria da quella reale troviamo:

$$\begin{aligned}
 y_{circ}(+d_2) &= \frac{1 + j(b_2 + \tan(-\beta d_2))}{1 - b_2 \tan(-\beta d_2) + j \tan(-\beta d_2)} \cdot \frac{1 - b_2 \tan(-\beta d_2) + j \tan(-\beta d_2)}{1 - b_2 \tan(-\beta d_2) + j \tan(-\beta d_2)} \\
 &= \frac{1 + \tan^2(-\beta d_2)}{1 - 2b_2 \tan(-\beta d_2) + b_2^2 \tan^2(-\beta d_2) + \tan^2(-\beta d_2)} \\
 &\quad + j \frac{b_2 + 2 \tan(-\beta d_2) - b_2^2 \tan(-\beta d_2) - b_2 \tan^2(-\beta d_2)}{1 - 2b_2 \tan(-\beta d_2) + b_2^2 \tan^2(-\beta d_2) + \tan^2(-\beta d_2)}
 \end{aligned} \tag{4.17}$$

Ricordando la (4.6), possiamo scrivere l'ammettenza a distanza  $d_1$  dal carico come:

$$y(-d_1) = \frac{y_L + j \tan(\beta d_1)}{1 + jy_L \tan(\beta d_1)} \tag{4.18}$$

Scriviamo ora  $y(-d_1) = a_1 + jb$  e affinché la linea sia adattata vogliamo  $b$  t.c.  $a_1 = \Re(y_{circ}(+d_2))$ , quindi:

$$a_1 = \frac{1 + \tan^2(-\beta d_2)}{1 - 2b_2 \tan(-\beta d_2) + b_2^2 \tan^2(-\beta d_2) + \tan^2(-\beta d_2)} \tag{4.19}$$

si ricava quindi:

$$b_2^2 a_1 \tan(-\beta d_2)^2 - b_2 2a_1 \tan(-\beta d_2) + (a_1 - 1)(1 + \tan^2(-\beta d_2)) = 0 \tag{4.20}$$

che è un'equazione di secondo grado, le cui soluzioni sono:

$$b_2 = \frac{2a_1 \tan(-\beta d_2) \pm \sqrt{4a_1^2 \tan^2(-\beta d_2) - 4a_1 \tan^2(-\beta d_2)(a_1 - 1)(1 + \tan^2(-\beta d_2))}}{a_1 \tan^2(-\beta d_2)} \tag{4.21}$$

$$= \frac{a_1 \pm \sqrt{a_1(1 + \tan^2(-\beta d_2)) - a_1^2 \tan^2(-\beta d_2)}}{a_1 \tan(-\beta d_2)} \tag{4.22}$$

Quindi l'ammettenza normalizzata che dovrà realizzare lo STUB 2 è  $b_{STUB2} = b - b_2$ <sup>‡</sup>, da (4.14) si ha che la lunghezza dello STUB 2 sarà:

$$l_2 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( - \frac{1}{b_{STUB2}} \right) \tag{4.23}$$

---

<sup>‡</sup>Dal momento che lo STUB è inserito in parallelo le parti immaginarie delle ammettenze si sommano, ovvero:  $b = b_{STUB2} + b_2$ .

Inserendo lo STUB 2 si ha subito a destra di esso un'impedenza  $y_{-d_1-d_2} = 1 + jb_2$ , quindi per la (4.6) si ha:

$$y(-d_1) = \frac{y_{-d_1-d_2} + j \tan(-\beta d_2)}{1 + j(y_{-d_1-d_2}) \tan(-\beta d_2)} \quad (4.24)$$

Prendendo  $b_1 = \Im(y(-d_1))^\S$ , si ha  $b_{STUB1} = -b_1$  e quindi per (4.14):

$$l_1 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( -\frac{1}{b_{STUB1}} \right) \quad (4.25)$$

In conclusione:

$$\left\{ \begin{array}{l} b_2 = \frac{a_1 \pm \sqrt{a_1(1+\tan^2(-\beta d_2)) - a_1^2 \tan^2(-\beta d_2)}}{a_1 \tan(-\beta d_2)} \\ l_2 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( -\frac{1}{b-b_2} \right) \\ b_1 = \Im \left( \frac{1+b_2+j \tan(-\beta d_2)}{1+j(1+b_2 \tan(-\beta d_2))} \right) \\ l_1 = \frac{1}{\beta} \cdot \arctan \left( -\frac{1}{-b_1} \right) \end{array} \right. \quad (4.26)$$

□

---

<sup>§</sup>Rispetto alla carta di Smith  $b_1$  può essere ottenuto ruotando  $1 + b_2$  di  $d_2$  verso il carico.

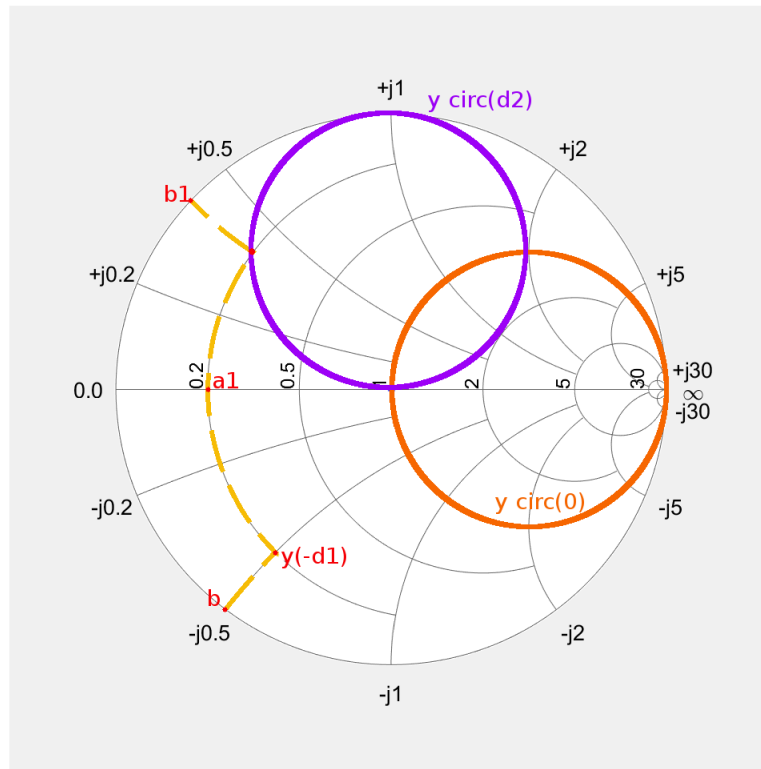


Figura 4.4: Adattamento a doppio STUB con  $d_1 = 0$  e  $d_2 = \lambda/8$  tramite carta di Smith



# Capitolo 5

## Conclusioni

L'applicativo Matlab sviluppato è capace di risolvere correttamente problemi relativi alle linee di trasmissione, rispettando le specifiche date.

Ogni funzione è stata testata sviluppando manualmente i calcoli e verificando che i risultati ottenuti dall'applicazione coincidano con quelli teorici. Col fine di mostrare come si sono ottenuti i risultati implementati all'interno della tesi è presente la dimostrazione di tutte le relazioni usate per dimensionare gli adattatori, il resto si può verificare in modo banale.

Si noti che prima dello sviluppo dell'applicazione è stata fatta un'analisi delle soluzioni software già esistenti. Nonostante esistano già diverse applicazioni simili si è cercato di dare un taglio più didattico al programma, mostrando come variano nello spazio grandezze come tensione e corrente. L'applicativo implementa inoltre la possibilità di dimensionare un adattatore a doppio STUB, caratteristica che è raramente implementata.

# Appendice A

## Il codice

Viene qui riportato il codice Matlab dell'applicazione. Si noti che per verificarlo è sufficiente copiarlo in Matlab salvando il file come

```
transmission_Line_Solver
```

```
.  
  
classdef transmission_Line_Solver13ProfCorrections <  
    matlab.apps.AppBase  
  
    % Properties that correspond to app components  
    properties (Access = public)  
        UIFigure                matlab.ui.Figure  
        GridLayout              matlab.ui.container.  
            GridLayout  
        LeftPanel                matlab.ui.container.  
            Panel  
        PlotsettingsLabel       matlab.ui.control.  
            Label  
        showingDropDown          matlab.ui.control.  
            DropDown  
        showingDropDownLabel     matlab.ui.control.  
            Label  
        SelectListBox            matlab.ui.control.  
            ListBox  
        SelectListBoxLabel       matlab.ui.control.  
            Label  
        ImpedanceMatchingLabel   matlab.ui.control.  
            Label
```

---

```
Zc0hmEditField          matlab.ui.control.
    EditField
Zc0hmEditFieldLabel     matlab.ui.control.
    Label
Zload0hmEditField       matlab.ui.control.
    EditField
Zload0hmEditFieldLabel  matlab.ui.control.
    Label
CalculateButton         matlab.ui.control.
    Button
freqMHzEditField        matlab.ui.control.
    NumericEditField
freqMHzEditFieldLabel   matlab.ui.control.
    Label
VgVEditField            matlab.ui.control.
    NumericEditField
VgVEditFieldLabel       matlab.ui.control.
    Label
LinlengthhmmEditField   matlab.ui.control.
    NumericEditField
LinlengthhmmEditFieldLabel  matlab.ui.control.
    Label
OtherLabel              matlab.ui.control.
    Label
ImpedanceRealiImaginaryLabel  matlab.ui.control.
    Label
RightPanel              matlab.ui.container.
    Panel
Output2EditField        matlab.ui.control.
    EditField
Output2EditFieldLabel   matlab.ui.control.
    Label
Output1EditField        matlab.ui.control.
    EditField
Output1EditFieldLabel   matlab.ui.control.
    Label
UIAxes2                 matlab.ui.control.
    UIAxes
UIAxes                  matlab.ui.control.
    UIAxes
```

```
end
```

---

```

% Properties that correspond to apps with auto-reflow
properties (Access = private)
    onePanelWidth = 576;
end

%Program methods
methods (Access = private)

    function results = printing(app, message1,
        message2)
        app.Output1EditField.Value=message1
        app.Output2EditField.Value=message2
    end

    function sNum = engn(app, value) %Engineering
        notation
        exp=0;
        if(abs(value) == 0)
            exp=0;
        else
            exp= floor(log10(abs(value)));
        end
        if ( (exp < 3) && (exp >=0) )
            exp = 0; % Display without exponent
        else
            while (mod(exp, 3))
                exp= exp - 1;
            end
        end
        frac=value/(10^exp); % Adjust fraction to
        exponent
        if (exp == 0)
            sNum = sprintf('%G', frac);
        else
            sNum = sprintf('%GE%+.2d', frac, exp);
        end
    end

    function sNum = engn1digits(app, value) %
        Engineering notation
        exp=0;
        if(abs(value) == 0)

```

---

---

```

        exp=0;
    else
        exp= floor(log10(abs(value)));
    end
    if ( (exp < 3) && (exp >=0) )
        exp = 0; % Display without exponent
    else
        while (mod(exp, 3))
            exp= exp - 1;
        end
    end
    frac=value/(10^exp); % Adjust fraction to
    exponent
    if (exp == 0)
        sNum = sprintf('%.1f', frac);
    else
        sNum = sprintf('%GE%+.2d', frac, exp);
    end
end
end

function plotting(app, select, V0p, beta, gamma,
    Zc, z)

    switch select
    case "plot Voltage module"
        V = abs(V0p.*( exp(-1j*beta.*z )+ (
            gamma*exp(1j*beta.*z ))) );
        title(app.UIAxes, "Voltage module")
        ylabel(app.UIAxes, "|V(z)| [V]")
        plot(app.UIAxes, z, V)

    case "plot Current module"
        V = abs((V0p/Zc).*( exp(-1j*beta.*z )-
            (gamma*exp(1j*beta.*z ))) );
        title(app.UIAxes, "Current module")
        ylabel(app.UIAxes, "|I(z)| [A]")
        plot(app.UIAxes, z, V)

    case "plot Voltage phase"
        V = angle(V0p.*( exp(-1j*beta.*z )+ (
            gamma*exp(1j*beta.*z ))) );
        V=unwrap(V);

```

---

---

```

        title(app.UIAxes, "Voltage phase")
        ylabel(app.UIAxes, "p(V(z)) [rad]")
        plot(app.UIAxes, z, V)

    case "plot Current phase"
        V = angle((V0p/Zc).*( exp(-1j*beta.*z
            )- (gamma*exp(1j*beta.*z ))) );
        V=unwrap(V);
        title(app.UIAxes, "Current phase")
        ylabel(app.UIAxes, "p(I(z)) [rad]")
        plot(app.UIAxes, z, V)

    case "Plot Voltage real part"
        V = real( V0p.*( exp(-1j*beta.*z )+ (
            gamma*exp(1j*beta.*z ))) );
        title(app.UIAxes, "Voltage real part")
        ylabel(app.UIAxes, "V(z) [V]")
        plot(app.UIAxes, z, V)

    case "Plot Voltage imaginary part"
        V = imag( V0p.*( exp(-1j*beta.*z )+ (
            gamma*exp(1j*beta.*z ))) );
        title(app.UIAxes, "Voltage imaginary
            part")
        ylabel(app.UIAxes, "V(z) [V]")
        plot(app.UIAxes, z, V)

    end

end

end

end

% Callbacks that handle component events
methods (Access = private)

% Button pushed function: CalculateButton
function CalculateButtonPushed(app, event)

    %Data aquisition

```

---

---

```

Lmax= app.LineLengthmmEditField.Value;
f = app.freqMHzEditField.Value*10^6;
Zc = str2double(app.ZcOhmEditField.Value);
Zl = str2double(app.ZloadOhmEditField.Value);
Vg = app.VgVEditField.Value;      %V+ voltage in
    the load
V0p=Vg/2;                          %V+=Vg/2,
    supposing Zg=Zc

epsilon_r=1; %permettivity' relativa
lambda=physconst('LightSpeed')/f*1/sqrt(
    epsilon_r);
    %Version 1: code to show the full length
    asked
    Lmax=Lmax*0.001;%meter to mm

    %Version 2: code to show the full length
    asked in unit of
    %lambda
    %Lmax=Lmax*lambda;

    %Version 3: code to show only one lambda
    length unit in the axes
    %LambdaLength=Lmax/lambda;
    %LambdaLength=LambdaLength-floor(
    LambdaLength);
                                %take the
                                fractional
                                part of
                                LambdaLength

    %Lmax=LambdaLength*lambda+lambda;
    %now Lamx contains only one lambda
    oscillation

Lc=Lmax/1000;
z=-Lmax:Lc:0;

%Data calculation
omega= 2*pi*f;
beta=omega*sqrt(epsilon_r)/physconst('
    LightSpeed');

```

---

---

```

        gamma = z2gamma(Zl,Zc);

        %Metching
        select = app.SelectListBox.Value;
        message1="None"; %message to print
        message2="None";
        switch select

%% -----_Lambda/4 adapter-----

case "Lambda / 4" %Calculate Impedence of the line to
    add and the distance from the load to put the line in
    the maxium point of voltage
        dist1=angle(gamma)/(2*beta); %In meter, dist from
        the first maximum
        if(dist1<0)
            dist1=dist1+lambda/2;
        end
        dist2=dist1+lambda/4; %In meter, dist from the first
        maximum
        if(dist2>lambda/2)
            dist2=dist2-lambda/2;
        end
        S=(1+abs(gamma))/(1-abs(gamma)); %ROS
        Zc21=Zc*sqrt(S); %In the maximum of voltage
        Zc22=Zc/sqrt(S); %In the minimum of voltage

        Zc21=engn(app, Zc21);
        Zc22=engn(app, Zc22);

        dist1=engn(app, dist1*1000); %Use millimiter
        dist2=engn(app, dist2*1000);
        message1=strcat("Adapter impedence of ",Zc21," [Ohm]
            at a distance of ",dist1, " [mm] from the load");
        message2=strcat("Or adapter impedence of ",Zc22," [
            Ohm] at a distance of ",dist2, " [mm] from the
            load");

%% -----_Single stub adapter-----

```

---



---

```

case "S. stub"
    %Single stub matching with shorted line
    a=real(Zc/Zl);
    b=imag(Zc/Zl);
    yl=Zc/Zl;    %load ammetance
    d1=0;
    if(real(Zc/Zl) ~= 1 && real(Zl/Zc) ~= 1)
        d1=1/beta*atan((2*b+sqrt(4*b^2-4*(b^2+a^2-a)*(1-a)
            ) )/(2*(b^2+a^2-a)));
    end
    if(real(Zc/Zl) ~= 1 && real(Zl/Zc) == 1)
        d1=lambda/4+lambda*0.176;
    end
    if(d1<0)
        d1=d1+lambda/2;
    end
    %distance from the first point with RE{Y(l11)}=RE{Yc}
    [m]
    d1print=engn1digits(app, d1*1000);
    b1=imag((yl+1i*tan(beta*d1))/(1+1i*tan(beta*d1)*yl));
    %imaginary part at the left of the stub
    bstub1=-b1; %ammetance that the stub must create
    l1=1/beta*atan(-1/bstub1);
    if(l1<0)
        l1=l1+lambda/2;
    end
    l1print=engn1digits(app, l1*1000);

    d2=lambda/2;
    if(real(Zc/Zl) ~= 1 && real(Zl/Zc) ~= 1)
        d2=1/beta*atan((2*b-sqrt(4*b^2-4*(b^2+a^2-a)*(1-a)
            ) )/(2*(b^2+a^2-a)));
    end
    if(real(Zc/Zl) ~= 1 && real(Zl/Zc) == 1)
        d2=lambda/4;
    end
    if(d2<0)
        d2=d2+lambda/2;
    end
    %distance from the second point with RE{Y(l11)}=RE{Yc
    } [m]
    d2print=engn1digits(app, d2*1000);

```

---

---

```

b2=imag((y1+1i*tan(beta*d2))/(1+1i*tan(beta*d2)*y1));
    %imaginary part at the left of the stub
bstub2=-b2; %ammetance that the stub must create
l2=1/beta*atan(-1/bstub2);
if(l2<0)
    l2=l2+lambda/2;
end
l2print=engn1digits(app, l2*1000);

message1=strcat("Stub be placed ",d1print," [mm] from
    the load and ",l1print, " [mm] length");
message2=strcat("Or stub be placed ",d2print," [mm]
    from the load and ",l2print, " [mm] length");

    %Testing: code for the test of the function
    %message2=strcat(message2, ", The real part of the
        nomalized ammitance at these distances is: ",
            testSStub(d1), " and ", testSStub(d2));

%% -----Double stub adapter-----
case "D. stub"
    %Double stub matching with 2 shorted line played
        at a fixed distance
    d1=0;
    d2=lambda/8;

    y1=Zc/Zl;
    yd1=(y1 + 1i*tan(beta*d1) )/(1 + 1i*y1*tan(beta*d1) )
        ; %ammetance in d1 [m] from the load
    a1=real(yd1);
    b=imag(yd1);

    tg=tan(beta*(-d2) ); %element for the next formula
    delta=a1*(1+tg^2)-a1^2*tg^2;

%Note that y1R1 stand for:
%      y          1          R
%      ^          ^          ^
%      ^          ^          ^

```

---

---

```

% ammetance stub close to the load at the righth of the
  stub first solution

%FIRST SOLUTION
b2=(a1 - sqrt(delta))/(a1*tg); %the imag part of the
  value tha we have to find at the left of the stub

y2R1=1+1j*b2;
y1L1=(y2R1+1j*tan(-beta*d2))/(1+1j*y2R1*tan(-beta*d2)
  );
b1=imag(y1L1);

bStub11=b1-b; %Ammettance of the stub close to the
  load
l1R=1/beta*atan(1/(-bStub11));%length of the first
  stub
if(l1R<0)
  l1R=l1R+lambd/2;
end
l11=engn1digits(app, l1R*1000);

y1L1=a1+1j*b1; %ammittance at the left of the righth
  stub, after the stub toward the load
y2R1=(y1L1+1j*tan(beta*d2))/(1+1j*y1L1*tan(beta*d2));
  %ammittance
  at the
  righth of
  tyhe left
  stub,
  before the
  stub
  toward the
  load

bStub21=-imag(y2R1);
l1L=1/beta*atan(1/(-bStub21));%length of the first
  stub
if(l1L<0)
  l1L=l1L+lambd/2;
end
l12=engn1digits(app, l1L*1000);

```

---

---

**%SECOND SOLUTION**

```
b2=(a1 + sqrt(delta))/(a1*tg); %the imag part of the
    value tha we have to find at the left of the stub
```

```
y2R2=1+1j*b2;
```

```
y1L2=(y2R2+1j*tan(-beta*d2))/(1+1j*y2R2*tan(-beta*d2)
    );
```

```
b1=imag(y1L2);
```

```
bStub12=b1-b; %Ammettance of the stub close to the
    load
```

```
l2R=1/beta*atan(1/(-bStub12));%length of the first
    stub
```

```
if(l2R<0)
```

```
    l2R=l2R+lambda/2;
```

```
end
```

```
l21=engn1digits(app, l2R*1000);
```

```
y1L2=a1+1j*b1; %ammettance at the left of the righth
    stub, after the stub toward the load
```

```
y2R2=(y1L2+1j*tan(beta*d2))/(1+1j*y1L2*tan(beta*d2));
%ammettance at the righth of tyhe left stub, before
    the stub toward the load
```

```
%bStub22=-imag(y2R2)
```

```
bStub22=-b2;
```

```
l2L=1/beta*atan(1/(-bStub22));%length of the first
    stub
```

```
if(l2L<0)
```

```
    l2L=l2L+lambda/2;
```

```
end
```

```
l22=engn1digits(app, l2L*1000);
```

```
message1=strcat("First solution: the lengh of the
    stub close to the load is ",l11, " [mm], the
    second stub length is ",l12, " [mm]");
```

```
%Testing
```

```
%y1r=engn(app, real(y2R1));
```

```
%y1i=engn(app, imag(y2R1));
```

```
%message1=strcat(message1, ", The impedance is ", y1r
    , " +j ", y1i);
```

---

```

message2=strcat("Second solution: the lengh of the
    stub close to the load is ",l21, " [mm], the
    second stub length is ",l22, " [mm]");

%Testing
%y2r=engn(app, real(y2R2));
%y2i=engn(app, imag(y2R2));
%message2=strcat(message2, ", The impedance is ", y2r
    , " +j ", y2i);
end

%% -----PRINTING-----

%Output text
printing(app, message1, message2)

%Plotting on axes chart
gamma = z2gamma(Zl,Zc);           %reflection
    coeffint
select = app.showingDropDown.Value;
plotting(app, select, V0p, beta, gamma, Zc, z)

%plot on smith chrt
%print on chart under the voltage chart
s1 = smithplot(app.UIAxes2, gamma, 'Color','b', '
    LineStyle','-.', 'LineWidth',3);
s1.Marker = {'+'};

%print on a new figure
figure
gamma = z2gamma(Zl+0.0001*1j,Zc); % for printing an
    imaginary number
s2 = smithplot(gamma, 'Color','b', 'LineStyle','-.', '
    LineWidth',3);
s2.Marker = {'+'} ;

%% -----Program I/O Function-----

function out = testSStub(d) %Function for testing

```

---

---

```

    the single stub matching, return the yin after
    the stub(must be 1 for correct matching)
    y1=Zc/Z1;
    yin=(y1+1i*tan(beta*d))/((1+1i*y1*tan(beta*d)));
    out=engn(app, real(yin));
end

end

% Value changed function: SelectListBox
function SelectListBoxValueChanged(app, event)
    value = app.SelectListBox.Value;

    message="No metching selected"; %message to
    print
    switch value

        case "Lambda / 4"

            message="lambda/4 matching slected";

        case "S. stub"
            message="single stub matching slected
            with short line";

        case "D. stub"
            message="double stub matching slected.
            !Not all the line can be DS
            matched";
    end
    printing(app, message, "None")
    %CalculateButtonPushed(app, event)
end

% Value changed function: freqMHzEditField
function freqMHzEditFieldValueChanged(app, event)
    f = app.freqMHzEditField.Value;          %frequency
    in MHz
    f=f*10^6;                                %frequency
    in Hz
    epsilon_r=1;                              %
    permittivita' relativa

```

---

---

```

        lambda=physconst('LightSpeed')/f*1/sqrt(
            epsilon_r);    %wave length [m]

        lambda=engn(app, lambda*1000);
        message=strcat("The wave length is: ",lambda,
            " [mm]");
        printing(app, message, "None")
    end

% Value changed function: Zc0hmEditField,
Zload0hmEditField
function Zc0hmEditFieldValueChanged(app, event)
    Zc = str2double(app.Zc0hmEditField.Value);
    Zl = str2double(app.Zload0hmEditField.Value);
    gamma = z2gamma(Zl,Zc);
    SWR=(1+abs(gamma))/(1-abs(gamma));
    %gammaR=engn(app, real(gamma));
    %gammaI=engn(app, imag(gamma));
    gammaM=engn(app, abs(gamma));
    gammaP=engn(app, angle(gamma));
    SWR=engn(app, SWR);
    %message1=strcat("The reflection coefficent on
        the load is: ",gammaR, " + i",gammaI);
    txt='angle';
    message1=strcat("The reflection coefficent on
        the load is: ",gammaM, " ",txt,gammaP);
    message2=strcat("The SWR is: ",SWR);
    printing(app, message1, message2)
end

% Value changed function: showingDropDown
function showingDropDownValueChanged(app, event)
    CalculateButtonPushed(app, event)

end

% Changes arrangement of the app based on UIFigure
width
function updateAppLayout(app, event)
    currentFigureWidth = app.UIFigure.Position(3);
    if(currentFigureWidth <= app.onePanelWidth)
        % Change to a 2x1 grid

```

---

---

```

        app.GridLayout.RowHeight = {569, 569};
        app.GridLayout.ColumnWidth = {'1x'};
        app.RightPanel.Layout.Row = 2;
        app.RightPanel.Layout.Column = 1;
    else
        % Change to a 1x2 grid
        app.GridLayout.RowHeight = {'1x'};
        app.GridLayout.ColumnWidth = {223, '1x'};
        app.RightPanel.Layout.Row = 1;
        app.RightPanel.Layout.Column = 2;
    end
end
end

% Component initialization
methods (Access = private)

    % Create UIFigure and components
    function createComponents(app)

        % Create UIFigure and hide until all
        % components are created
        app.UIFigure = uifigure('Visible', 'off');
        app.UIFigure.AutoResizeChildren = 'off';
        app.UIFigure.Position = [100 100 661 569];
        app.UIFigure.Name = 'MATLAB App';
        app.UIFigure.SizeChangedFcn =
            createCallbackFcn(app, @updateAppLayout,
                true);

        % Create GridLayout
        app.GridLayout = uigridlayout(app.UIFigure);
        app.GridLayout.ColumnWidth = {223, '1x'};
        app.GridLayout.RowHeight = {'1x'};
        app.GridLayout.ColumnSpacing = 0;
        app.GridLayout.RowSpacing = 0;
        app.GridLayout.Padding = [0 0 0 0];
        app.GridLayout.Scrollable = 'on';

        % Create LeftPanel
        app.LeftPanel = uipanel(app.GridLayout);
        app.LeftPanel.Layout.Row = 1;

```

---



---

```

app.LeftPanel.Layout.Column = 1;

% Create ImpedanceRealiImaginaryLabel
app.ImpedanceRealiImaginaryLabel = uilabel(app
.LeftPanel);
app.ImpedanceRealiImaginaryLabel.Position =
[44 533 173 22];
app.ImpedanceRealiImaginaryLabel.Text = '
Impedance [Real + i*Imaginary]';

% Create OtherLabel
app.OtherLabel = uilabel(app.LeftPanel);
app.OtherLabel.Position = [41 428 36 22];
app.OtherLabel.Text = 'Other';

% Create LinelengthmmEditFieldLabel
app.LinelengthmmEditFieldLabel = uilabel(app.
LeftPanel);
app.LinelengthmmEditFieldLabel.
HorizontalAlignment = 'right';
app.LinelengthmmEditFieldLabel.Position = [9
395 94 22];
app.LinelengthmmEditFieldLabel.Text = 'Line
length [mm]';

% Create LinelengthmmEditField
app.LinelengthmmEditField = uieditfield(app.
LeftPanel, 'numeric');
app.LinelengthmmEditField.Position = [117 395
100 22];
app.LinelengthmmEditField.Value = 500;

% Create VgVEditFieldLabel
app.VgVEditFieldLabel = uilabel(app.LeftPanel)
;
app.VgVEditFieldLabel.HorizontalAlignment = '
right';
app.VgVEditFieldLabel.Position = [58 359 44
22];
app.VgVEditFieldLabel.Text = '|Vg| [V]';

% Create VgVEditField

```

---

---

```

app.VgVEditField = uieditfield(app.LeftPanel,
    'numeric');
app.VgVEditField.Position = [117 359 100 22];
app.VgVEditField.Value = 10;

% Create freqMHzEditFieldLabel
app.freqMHzEditFieldLabel = uilabel(app.
    LeftPanel);
app.freqMHzEditFieldLabel.HorizontalAlignment
    = 'right';
app.freqMHzEditFieldLabel.Position = [41 323
    61 22];
app.freqMHzEditFieldLabel.Text = 'freq [MHz]';

% Create freqMHzEditField
app.freqMHzEditField = uieditfield(app.
    LeftPanel, 'numeric');
app.freqMHzEditField.ValueChangedFcn =
    createCallbackFcn(app, @
        freqMHzEditFieldValueChanged, true);
app.freqMHzEditField.Position = [117 323 100
    22];
app.freqMHzEditField.Value = 1000;

% Create CalculateButton
app.CalculateButton = uibutton(app.LeftPanel,
    'push');
app.CalculateButton.ButtonPushedFcn =
    createCallbackFcn(app, @
        CalculateButtonPushed, true);
app.CalculateButton.Position = [84 23 100 22];
app.CalculateButton.Text = 'Calculate';

% Create ZloadOhmEditFieldLabel
app.ZloadOhmEditFieldLabel = uilabel(app.
    LeftPanel);
app.ZloadOhmEditFieldLabel.HorizontalAlignment
    = 'right';
app.ZloadOhmEditFieldLabel.Position = [30 467
    72 22];
app.ZloadOhmEditFieldLabel.Text = 'Zload [Ohm]
    ';

```

---

---

```

% Create ZloadOhmEditField
app.ZloadOhmEditField = uieditfield(app.
    LeftPanel, 'text');
app.ZloadOhmEditField.ValueChangedFcn =
    createCallbackFcn(app, @
        ZcOhmEditFieldValueChanged, true);
app.ZloadOhmEditField.Position = [117 467 100
    22];
app.ZloadOhmEditField.Value = '50';

% Create ZcOhmEditFieldLabel
app.ZcOhmEditFieldLabel = uilabel(app.
    LeftPanel);
app.ZcOhmEditFieldLabel.HorizontalAlignment =
    'right';
app.ZcOhmEditFieldLabel.Position = [47 502 55
    22];
app.ZcOhmEditFieldLabel.Text = 'Zc [Ohm]';

% Create ZcOhmEditField
app.ZcOhmEditField = uieditfield(app.LeftPanel
    , 'text');
app.ZcOhmEditField.ValueChangedFcn =
    createCallbackFcn(app, @
        ZcOhmEditFieldValueChanged, true);
app.ZcOhmEditField.Position = [117 502 100
    22];
app.ZcOhmEditField.Value = '50';

% Create ImpedanceMatchingLabel
app.ImpedanceMatchingLabel = uilabel(app.
    LeftPanel);
app.ImpedanceMatchingLabel.Position = [44 277
    117 22];
app.ImpedanceMatchingLabel.Text = 'Impedance
    Matching';

% Create SelectListBoxLabel
app.SelectListBoxLabel = uilabel(app.LeftPanel
    );
app.SelectListBoxLabel.HorizontalAlignment = '

```

---

---

```

    right';
app.SelectListBoxLabel.Position = [63 243 42
    22];
app.SelectListBoxLabel.Text = 'Select: ';

% Create SelectListBox
app.SelectListBox = uilistbox(app.LeftPanel);
app.SelectListBox.Items = {'None', 'Lambda / 4
    ', 'S. stub', 'D. stub'};
app.SelectListBox.ValueChangedFcn =
    createCallbackFcn(app, @
        SelectListBoxValueChanged, true);
app.SelectListBox.Position = [117 169 100 98];
app.SelectListBox.Value = 'None';

% Create showingDropDownLabel
app.showingDropDownLabel = uilabel(app.
    LeftPanel);
app.showingDropDownLabel.HorizontalAlignment =
    'right';
app.showingDropDownLabel.Position = [37 104 50
    22];
app.showingDropDownLabel.Text = 'showing';

% Create showingDropDown
app.showingDropDown = uidropdown(app.LeftPanel
    );
app.showingDropDown.Items = {'plot Voltage
    module', 'plot Current module', 'plot
    Voltage phase', 'plot Current phase', 'Plot
    Voltage real part', 'Plot Voltage
    imaginary part'};
app.showingDropDown.ValueChangedFcn =
    createCallbackFcn(app, @
        showingDropDownValueChanged, true);
app.showingDropDown.Position = [102 104 100
    22];
app.showingDropDown.Value = 'plot Voltage
    module';

% Create PlotsettingsLabel
app.PlotsettingsLabel = uilabel(app.LeftPanel)

```

---

---

```

;
app.PlotsettingsLabel.Position = [42 135 71
    22];
app.PlotsettingsLabel.Text = 'Plot settings';

% Create RightPanel
app.RightPanel = uipanel(app.GridLayout);
app.RightPanel.Layout.Row = 1;
app.RightPanel.Layout.Column = 2;

% Create UIAxes
app.UIAxes = uiaxes(app.RightPanel);
title(app.UIAxes, 'Voltage')
xlabel(app.UIAxes, 'z [m]')
ylabel(app.UIAxes, 'V(z) [V]')
zlabel(app.UIAxes, 'Z')
app.UIAxes.FontSize = 12;
app.UIAxes.Position = [83 377 300 185];

% Create UIAxes2
app.UIAxes2 = uiaxes(app.RightPanel);
title(app.UIAxes2, 'Smith chart')
xlabel(app.UIAxes2, 'X')
ylabel(app.UIAxes2, 'Y')
zlabel(app.UIAxes2, 'Z')
app.UIAxes2.FontSize = 12;
app.UIAxes2.Position = [24 104 408 266];

% Create Output1EditFieldLabel
app.Output1EditFieldLabel = uilabel(app.
    RightPanel);
app.Output1EditFieldLabel.HorizontalAlignment
    = 'right';
app.Output1EditFieldLabel.Position = [45 74 52
    22];
app.Output1EditFieldLabel.Text = 'Output 1';

% Create Output1EditField
app.Output1EditField = uieditfield(app.
    RightPanel, 'text');
app.Output1EditField.Position = [110 76 323
    20];

```

---

---

```

% Create Output2EditFieldLabel
app.Output2EditFieldLabel = uilabel(app.
    RightPanel);
app.Output2EditFieldLabel.HorizontalAlignment
    = 'right';
app.Output2EditFieldLabel.Position = [45 44 52
    22];
app.Output2EditFieldLabel.Text = 'Output 2';

% Create Output2EditField
app.Output2EditField = uieditfield(app.
    RightPanel, 'text');
app.Output2EditField.Position = [110 46 323
    20];

% Show the figure after all components are
    created
app.UIFigure.Visible = 'on';
end
end

% App creation and deletion
methods (Access = public)

% Construct app
function app =
    transmission_Line_Solver13ProfCorrections

% Create UIFigure and components
createComponents(app)

% Register the app with App Designer
registerApp(app, app.UIFigure)

if nargin == 0
    clear app
end
end

% Code that executes before app deletion
function delete(app)

```

---

---

```
        % Delete UIFigure when app is deleted
        delete(app.UIFigure)
    end
end
end
```